

# オンデマンドセミナー FANUC ROBOGUIDE 応用コース

## ● 目的・概要

**オンデマンドセミナー FANUC ROBOGUIDE 応用コース**は、アカデミ講習会またはライブセミナー FANUC ROBOGUIDE コースを受講された方を対象に、3日間の ROBOGUIDE コースでは説明しきれない各種機能の活用方法を説明します。便利機能を使いこなし、よりスマートにワークセルを作成し、シミュレーションすることが出来るようになります。

アカデミ講習会やライブセミナー「**FANUC ROBOGUIDE**」を受講された方のステップアップ用として活用いただける教材です。また、基本操作の内容も含まれますので、ROBOGUIDE コース受講前の予習用、受講後の復習用としても活用いただけます。

## ● 教材コンテンツの項目と所要時間

1. 基本操作 (約 34 分)
2. キャリブレーション (約 12 分)
3. ケーブルシミュレーション (約 13 分)
4. リモート TCP (約 23 分)
5. 走行軸 (約 8 分)
6. DCS (約 8 分)
7. 消費電力推定 (約 13 分)
8. 動作最適化支援ツール (約 15 分)

## ● コンテンツの内容

### 1. 基本操作



ワークセルの作成方法や、ROBOGUIDE の基本操作を説明します。基本的なワークセルの作成方法、画面操作 など

### 3. ケーブルシミュレーション



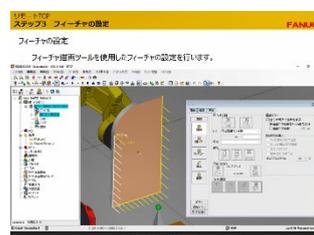
ロボットの動作によって、ケーブルの形状が変わり、周辺装置との干渉や破断の検出を行う方法を説明します。

### 2. キャリブレーション



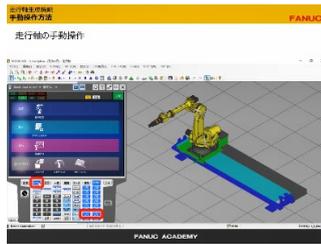
ワークセルと現場のロボットの位置を合わせる方法（キャリブレーション）を説明します。キャリブレーションタブの使い方など

### 4. リモート TCP



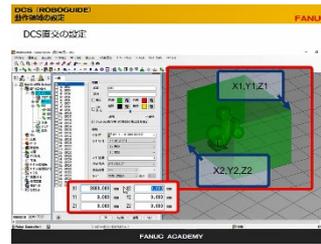
フィーチャ機能で、TP プログラムを自動生成します。リモート TCP 機能を使用したワークセルの作成について説明します。

## 5. 走行軸



走行軸生成機能を使用して、ロボットの付加軸を生成するワークセルの作成を説明します。

## 6. DCS



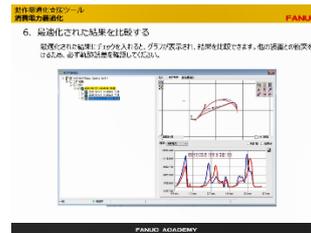
DCS 直交位置チェックの設定例を用いて DCS 機能を活用するための各種設定、およびアラーム発生時の対処方法について説明します。

## 7. 消費電力推定



ROBOGUIDE のオプション機能、消費電力推定 PC オプションが必要です。プログラム実行時の消費電力の推定方法について説明します。

## 8. 動作最適化支援ツール



ROBOGUIDE のオプション機能、動作最適化支援ツールが必要です。サイクルタイムの最適化と消費電力最適化について説明します。

本オンデマンドセミナーは動画コンテンツのみの配信となります。テキストはありません。

### ● 申込方法・期間・料金

申込方法： ファナックホームページから申し込みできます。

利用期間： 28 日間

利用料金： 22,000 円（税込）

### ● 利用環境

Google Chrome や Edge 等最新のウェブブラウザがインストールされているパソコンまたはタブレットでご利用ください。

下り 2Mbps 以上のインターネット回線でのご利用を推奨します。

その他のオンデマンドセミナーの詳細は、こちらからどうぞ

<https://www.fanuc.co.jp/ja/training/course/ondemand/index.html>

連絡先

ファナック株式会社 ファナックアカデミ

山梨県南都留郡忍野村忍草 1183 電話：0555-84-6030 ファックス：0555-84-5540